## JP2001128204A

Publication Title:

MOBILE COMMUNICATION TERMINAL AND HAND-OVER CONTROL METHOD

Abstract:

Abstract of JP 2001128204

(A) PROBLEM TO BE SOLVED: To attain battery saving by decreasing unnecessary processing in hand-over control. SOLUTION: First a measurement section 106 measures a reception SIR of a control channel signal assigned to a sector selected at present according to information denoting the selected sector stored in a selection sector storage section 107. Then a comparison 108 compares the received SIR with a prescribed threshold of the received SIR stored in a storage section 109. Furthermore, only when the received SIR is lower than the prescribed threshold, the measurement section 106 measures received SIR of a plurality of control channel signals and a selection section 110 selects the control channel signal denoting the highest received SIR among the measured set of the received SIR.

-----

Courtesy of http://v3.espacenet.com

# (19)日本国特許庁(JP) (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-128204 (P2001-128204A)

(43)公開日 平成13年5月11日(2001.5.11)

(51) Int.Cl.7 H04Q 7/22 識別記号

FΙ

ァーマコート\*(参考)

H 0 4 B 7/26

1.07 5K067

#### 審査請求 有 請求項の数5 OL (全 7 頁)

(21)出願番号

特願平11-305398

(22)出顧日

平成11年10月27日(1999.10.27)

(71)出願人 000005821

松下電器産業株式会社

大阪府門真市大字門真1006番地

(72)発明者 金本 英樹

神奈川県横浜市港北区綱島東四丁目3番1

号 松下通信工業株式会社内

(72)発明者 加藤 修

神奈川県横浜市港北区綱島東四丁目3番1

号 松下通信工業株式会社内

(74)代理人 100105050

弁理士 鷲田 公一

Fターム(参考) 5K067 AA43 CC10 CC21 EE02 EE46

FF02 FF16 HH22 HH23 1152

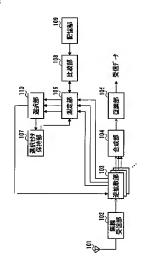
∐54 JJ71 KK15

#### (54) 【発明の名称】 移動体通信端末装置およびハンドオーバ制御方法

#### (57)【要約】

【課題】 ハンドオーバ制御における不要な処理を 減少させてバッテリーセービングを図ること。

【解決手段】 まず、測定部106が、選択セクタ保持 部107に保持されている選択セクタを示す情報に従っ て、現在選択しているセクタに割り当てられた制御チャ ネル信号の受信SIRを測定する。次いで、比較部が1 08が、その受信SIRと記憶部109に設定された受 信SIRの所定のしきい値とを比較する。そして、その 受信SIRが所定のしきい値よりも低くなった場合にの み、測定部106が、複数の制御チャネル信号の受信S IRを測定し、選択部110が、測定された受信SIR のうち最大の受信SIRを示す制御チャネル信号を選択 する。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数の制御チャネル信号の受信品質を示す値を測定する測定手段と、測定された受信品質を示す値を比較し、受信品質を示す値が最大となる制御チャネル信号を選択する比較選択動作を行う比較選択手段と、選択結果に従って受信信号に対して逆拡散処理を行う逆拡散手段と、を具備し、比較選択手段は、現在受信している制御チャネル信号の受信品質を示す値が所定のしきい値以上にある場合には、比較選択動作を行わないことを特徴とする移動体通信端末装置。

【請求項2】 測定手段は、現在受信している制御チャネル信号の受信品質を示す値が所定のしきい値以上にある場合には、測定頻度を減少させることを特徴とする請求項1記載の移動体通信端未装置。

【請求項3】 待ち受け時に動作することを特徴とする 請求項1または請求項2記載の移動体通信端末装置。

【請求項4】 測定手段は、各セクタごとに割り当てられた固有の拡散コードによって拡散されている制御チャネル信号の受信品質を示す値を測定することを特徴とする請求項1から請求項3のいずれかに記載の移動休通信端未装置。

【請求項5】 現在受信している制御チャネル信号の受信品質を示す値が所定のしきい値より小さくなった場合にのみ、複数の制御チャネル信号の受信品質を測定して、受信品質を示す値が最大となる制御チャネル信号を選択することにより、選択された制御チャネル信号が割り当てられているセクタへハンドオーバすることを特徴とするハンドオーバ制御方法。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、移動体通信端末装 置およびハンドオーバ制御方法に関する。

#### [0002]

【従来の技術】従来のハンドオーバ方法では、移動局は、所属するセルの基地局から送信される制御チャネル信号の受信品質と、隣接セルの基地局から送信される制御チャネル信号の受信品質とを比較し、受信品質が良い方の基地局を選択するようにハンドオーバを行う。また、移動局は、同様の方法で、セクタごとに制り当てられた制御チャネル信号の受信品質を比較することによって、セクタ間におけるハンドオーバを行う。

#### [0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、従来のハンドオーバ方法には、以下の問題がある。以下、従来のハンドオーバ方法の問題について図7および図8を用いて説明する。図7は無線通信システムのセルおよびセクタの概念図であり、図8は従来のハンドオーバ方法における制御チャネル信号の受信レベルの変動状態とセクタの選択状態との関係を示す図である。

【0004】図7において、セル11には、基地局13

が存在する。また、セル11は、セクタ1~3の3つのセクタに分割されている。そして、今、移動局12は、基地局13の十分近傍で、セクタ1とセクタ2との境界付近に位置する。この場合、移動局12は、セクタ1に割り当てられた制御チャネル信号(以下、「セクタ1の信号」という。)とセクタ2に割り当てられた制御チャネル信号(以下、「セクタ2の信号」という。)の両者を十分に高いレベルで受信可能である。

【0005】ここで、一時的な伝搬環境の変動により、現在選択しているセクタに割り当てられている制御チャネル信号の受信品質が一時的に劣化する場合がある。この一時的な伝搬環境の変動により、移動局12は、現在選択しているセクタに割り当てられている制御チャネル信号を十分に高いレベルで受信可能であるにも拘わらず、選択するセクタが図8に示すように刻々変化してしまう。

【0006】具体的には、図8に示すように、時刻セ2、 t4において、一時的な伝搬環境の変動によりセクタ1の信号の受信レベルが低下し、セクタ2の信号の受信レベルがセクタ1の信号の受信レベルより高くなった場合、移動局12は、現在選択しているセクタ1の信号を十分に高いレベルで受信可能でありハンドオーバが不用であるにも拘わらず、セクタ2ヘハンドオーバしてしまう、という問題がある。

【0007】また、移動局12は、現在選択しているセクタ1の信号を十分に高いレベルで受信可能であるにも拘わらず、t1~t4の所定のタイミングにおいてその都度、セクタ2の信号を受信し両者の受信レベルを比較してセクタを選択するという、無駄な動作を行っている、という問題がある。

【0008】本発明はかかる点に鑑みてなされたものであり、ハンドオーバ制御における不要な処理を減少させてバッテリーセービングを図ることができる移動体通信端未装置およびハンドオーバ制御方法を提供することを目的とする。

#### [0009]

【課題を解決するための手段】本発明の移動体通信端末 装置は、複数の制御チャネル信号の受信品質を示す値を 測定する測定手段と、測定された受信品質を示す値を比 較し、受信品質を示す値が最大となる制御チャネル信号 を選択する比較選択動作を行う比較選択手段と、選択結 果に従って受信信号に対して逆拡散処理を行う逆拡散手 段と、を具備し、比較選択手段は、現在受信している制 御チャネル信号の受信品質を示す値が所定のしきい値以 上にある場合には、比較選択動作を行わない構成を採 る

【0010】この構成によれば、現在受信している制御 チャネル信号の受信品質を示す値が所定のしきい値より も小さくなった場合にのみ比較選択動作を行うため、現 在受信している制御チャネル信号が十分な受信品質を保 っている間は比較選択動作が行われないので、無駄な選 択動作および不要なハンドオーバが行われなくなり、ハ ンドオーバ制御にかかる処理を減少させることができる とともにバッテリーセービングを図ることができる。

【0011】本発明の移動体通信端末装置は、測定手段は、現在受信している制御チャネル信号の受信品質を示す値が所定のしきい値以上にある場合には、測定頻度を減少させる構成を採る。

【0012】この構成によれば、現在受信している制御チャネル信号の受信品質を示す値が所定のしきい値以上の場合には、次回のタイミング以降の所定の回数、制御チャネル信号の受信品質を測定しないため、さらに、ハンドオーバ制御にかかる処理を減少させることができるとともにバッテリーセービングを図ることができる。

【0013】本発明の移動体通信端末装置は、待ち受け 時に動作する構成を採る。

【0014】この構成によれば、待ち受け時に動作するため、アイドルハンドオーバ時において、ハンドオーバ 制御にかかる処理を減少させることができるとともにバッテリーセービングを図ることができる。

【0015】本発明の移動体通信端末装置は、測定手段は、各セクタごとに割り当てられた固有の拡散コードによって拡散されている制御チャネル信号の受信品質を示す値を測定する構成を採る。

【0016】この構成によれば、セクタ間のハンドオーバにおいて、ハンドオーバ制御にかかる処理を減少させることができるとともにバッテリーセービングを図ることができる。

【0017】本発明のハンドオーバ制御方法は、現在受信している制御チャネル信号の受信品質を示す値が所定のしきい値より小さくなった場合にのみ、複数の制御チャネル信号の受信品質を測定して、受信品質を示す値が最大となる制御チャネル信号を選択することにより、選択された制御チャネル信号が割り当てられているセクタへハンドオーバするようにした。

【0018】この方法によれば、現在受信している制御チャネル信号の受信品質を示す値が所定のしきい値よりも小さくなった場合にのみ比較選択動作を行うため、現在受信している制御チャネル信号が十分な受信品質を保っている間は比較選択動作が行われないので、無駄な選択動作および不要なハンドオーバが行われなくなり、ハンドオーバ制御にかかる処理を減少させることができるとともにバッテリーセービングを図ることができる。

#### [0019]

【発明の実施の形態】本発明の骨子は、現在受信している制御チャネル信号が十分な受信品質を保っている間は、複数の制御チャネル信号の受信品質を比較することによるセクタの選択動作(以下、「比較選択動作」という。)を行わないようにすることである。

【0020】以下、本発明の実施の形態について、図面

を参照して詳細に説明する。

(実施の形態1) 本実施の形態に係る移動体通信端末装置およびハンドオーバ制御方法は、現在受信している制御チャネル信号の受信品質を示す値が所定のしきい値よりも小さくなった場合にのみ比較選択動作を行うものである。

【0021】図1は、本発明の実施の形態1に係る移動体通信端末装置に搭載される無線受信装置の概略構成を示す要都ブロック図である。なお、以下の説明では、受信品質を示す値として受信SIR (Signal to Interference Ratio)を用いた場合について説明するが、これに限られるものではなく、受信品質を示す値は、受信レベル等、受信品質を示せる値であればいかなる値であってもよい。

【0022】図1において、無線受信部102は、アンテナ101を介して受信された信号に対して所定の無線処理を施す。逆拡散部103は、各セクタに対応して複数用意され、受信信号を各セクタに割り当てられた拡散コードにて逆拡散する。合成部104は、逆拡散された受信信号のうちユーザデータ部分の信号を最大比合成する。復調部105は、ユーザデータ部分の信号に対して所定の復調処理を施す。これにより、受信データが得られる。

【0023】一方、測定部106は、所定のタイミングで、逆拡散された受信信号のうちの制御チャネル信号につき受信SIRを測定する。また、測定部106は、現在選択しているセクタに割り当てられた制御チャネル信号の受信SIRを測定のしまい値よりも低くなった場合にのみ、複数の制御チャネル信号の受信SIRを測定する。なお、制御チャネル信号は、止まりホチャネル信号等であり、各セクタごとに割り当てられた固有の拡散コードによって拡散されている。

【0024】選択セクタ保持部107は、現在選択しているセクタを示す情報を保持する。セクタを示す情報とは、例えば各セクタに割り当てられた固有の番号等である。比較部108は、現在選択しているセクタに割り当てられた制御チャネル信号の受信SIRと、記憶部109に設定された受信SIRの所定のしきい値とを比較する。なお、所定のしきい値は、制御チャネル信号の所望の受信品質が満たされなくなる境界の値として適宜設定される。

【0025】選択部110は、所定のタイミングにおいて、現在選択しているセクタに割り当てられた制御チャネル信号の受信SIRが所定のしきい値よりも低くなった場合にのみ、測定された受信SIRのうち最大の受信 SIRを示す制御チャネル信号を選択し、その選択された制御チャネル信号を逆拡散した逆拡散部103を選択する。

【0026】次いで、上記構成を有する移動体通信端末 装置の動作について説明する。図2は、本発明の実施の 形態1に係る移動体通信端末装置の動作を説明するため のフロー図であり、図3は、本発明の実施の形態1に係 るハンドオーバ方法における制御チャネル信号の受信S IRの変動状態とセクタの選択状態との関係を示す図で ある。

【0027】図2のフロー図に示す一連の動作は、図3に示す所定のタイミングも1~も6においてそれぞれ行われる動作である。また、移動体通信端末装置においては、現在セクタ1に割り当てられた制御チャネル信号を選択しているものとする。なお、以下の説明では、セクタ1に割り当てられた制御チャネル信号を「セクタ1の信号」といい、セクタ2に割り当てられた制御チャネル信号を「セクタ2の信号」というものとする。

【0028】まず、ステップ(以下、「ST」と省略する。)201において、測定部106が、選択セクタ保持部107を参照する。そして、測定部106は、現在選択しているセクタ(今、ここではセクタ1)を示す情報に従って、制御チャネル信号(今、ここではセクタ1の信号)の受信SIRを測定し、測定結果を比較部108へ送る。

【0029】次いで、ST202において、比較部108が、現在選択している制御チャネル信号の受信SIRと、記憶部109に設定された所定のしきい値とを比較し、比較結果を測定部106へ送る。比較の結果、現在選択している制御チャネル信号の受信SIRが所定のしきい値以上の場合には、測定部106は、以降の処理を中止する。すなわち、現在選択している制御チャネル信号の受信SIRが所定のしきい値以上の場合には、移動体通信端末装置は比較選択動作を行わないことになる。

【0030】一方、ST202において、現在選択している制御チャネル信号の受信SIRが所定のしきい値より小さくなった場合には、ST203において、測定部106が、複数の制御チャネル信号(今、ここでは、セクタ1の信号とセクタ2の信号)の受信SIRをそれぞれ測定し、測定結果を選択部110へ送る。

【0031】次いで、ST204において、選択部110が、ST203での測定結果に従って、最大の受信SIRとなる制御チャネル信号を選択する。そして、選択部110は、選択結果に従って、選択セクタ保持部107に保持された情報を更新するとともに、選択した制御チャネル信号を逆拡散した逆拡散部103を選択し、処理を終了する。従って、比較選択動作は、現在選択している制御チャネル信号の受信SIRが所定のしきい値より小さくなった場合にのみ行われることになる。

【0032】上記動作が行われる結果、比較選択動作が行われるタイミングおよび選択されるセクタは図3に示すようになる。図3において、●印で示した点は、現在受信している制御チャネル信号であるセクタ1の信今の受信SIRが測定されるタイミングを示しており、○ロで示した点は、セクタ2の信号の受信SIRが測定され

るタイミングを示している。

【0033】図3に示すように、移動体通信端末装置は、現在受信している制御チャネル信号であるセクタ1の信号の受信SIRがしきい値以上にある場合、すなわち現在受信している制御チャネル信号の受信品質が十分保たれている場合には、比地選択動作を行わない。 供体的には、 t1~ t4では、 セクタ1の信号の受信SIRがしまい値以上にあるため、比較選択動作は行われず、従って、セクタ間のハンドオーバも行われない。よって、移動体通信端末装置が選択しているセクタは、 t5までセクタ1で維持される。

【0034】そして、 t5において、セクタ1の信号の 受信SIRが所定のしきい値より小さくなって初めて、 セクタ1の信号の受信SIRとセクタ2の信号の受信S IRとが比較され、受信SIRの大きいセクタ2の信号 が選択され、セクタ2へのハンドオーバが行われる。そ れ以降は、セクタ2の信号の受信SIRが、所定のしき い値より小さくなるまで、比較選択動作は行われない。 【0035】このように、本実施の形態に係る移動体通 信端末装置およびハンドオーバ制御方法によれば、現在 受信している制御チャネル信号の受信品質を示す値が所 定のしきい値よりも小さくなった場合にのみ比較選択動 作を行うため、現在受信している制御チャネル信号が十 分な受信品質を保っている間は比較選択動作が行われな いので、無駄な選択動作および不要なハンドオーバが行 われなくなり、ハンドオーバ制御にかかる処理を減少さ せることができるとともにバッテリーセービングを図る ことができる。

【0036】(実施の形態2)本実施の形態に係る移動 体通信端末装置およびハンドオーバ制御方法は、実施の 形態1とほぼ同一の構成を有し、現在受信している制御 チャネル信号の受信品質を示す値が所定のしきい値以上 の場合には、次回のタイミング以降の所定の回数、制御 チャネル信号の受信品質を測定しない点において異な ス

【0037】図4は、本発明の実施の形態2に係る移動体通信端末装置に搭載される無線受信装置の概略構成を示す要部プロック図である。なお、実施の形態1と同の構成には同一の符号を付し、詳しい説明は省略する。【0038】カウンタ401は、制御チャネル信号の受信SIRが所定のしきい値以上となって測定部106が受信SIRを測定タイミングにおいて制御チャネル信号の受信SIRを測定しないときに、その測定しない測定タイミングの回数を数えるためのカウンタである。

【0039】次いで、上記構成を有する移動体通信端末 装置の動作について説明する。図5は、本発明の実施の 形態2に係る移動体通信端末装置の動作を説明するため のフロー図であり、図6は、本発明の実施の形態2に係 るハンドオーバ方法における制御チャネル信号の受信S IRの変動状態とセクタの選択状態との関係を示す図である。なお、図5において、実施の形態1と同一の動作となるステップには同一の符号を付し、詳しい説明は省略する

【0040】図5のフロー図に示す一連の動作は、図6 に示す所定のタイミング t1~t6においてそれぞれ行 われる動作である。

【0041】まず、ST501では、測定部106が、カウンタ401の値を参照する。そして、カウンタ401が「0」になっている場合には、ST201において、測定部106が、現在選択している制御チャネル信号の受信SIRを測定する。一方、カウンタ401が「0」になっていない場合には、ST502において、測定部106が、カウンタ401を1つ減少させ、処理を終了する。

【0042】次いで、ST202において、比較部10 8が、現在選択している制御チャネル信号の受信SIR と所定のしきい値とを比較する。その結果、現在選択し ている制御チャネル信号の受信SIRが所定のしきい値 以上の場合には、ST503において、測定部106 が、カウンタ401に所定の回数を設定し、処理を終了 する。ここで、所定の回数とは、測定部106が制御チ ャネル信号の受信SIRを測定しない測定タイミングの 回数であり、この所定の回数を適宜変更することによ り、制御チャネル信号の受信SIRを測定しない測定タ イミングの回数を任意に調節することができる。具体的 には、所定の回数を「1」に設定すると、現在選択して いる制御チャネル信号の受信SIRが所定のしきい値以 上にある間は、受信SIRの測定が1回おきの測定タイ ミングにて行われることになる。従って、所定の回数を 「1」に設定すると、受信SIRの測定頻度をほぼ半減 させることができる。

【0043】一方、ST202において、現在選択している制御チャネル信号の受信SIRが所定のしきい値より小さくなった場合には、ST203において、測定部106が、複数の制御チャネル信号をそれぞれ測定し、測定結果を選択部110へ送る。

【0044】上記動作が行われる結果、制御チャネル信号の受信SIRの測定が行われるタイミングは図6に示すようになる。図6において、●印で示した点は、現在受信している制御チャネル信号であるセクタ1の信号の受信SIRが測定されるタイミングを示しており、○印で示した点は、セクタ2の信号の受信SIRが測定されるタイミングを示している。

【0045】今、初期状態として、カウンタ401が「0」になっているものとする。 t1ではセクタ1の信号の受信SIRが所定のしきい値以上のため、カウンタ401に所定の回数(今、ここでは「1」とする。)が設定される。従って、セクタ1の信号の受信SIRが所定のしきい値以上となったt1以降においては、セクタ

1の信号の受信SIRが所定のしさい値より小さくなるまで、受信SIRの測定は1回おきのタイミングにて行われることになる。よって、次回セクタ1の信号の受信SIRが測定されるのは、t3のタイミングになる。

【0046】そして、 t 5において、セクタ1の信号の 受信SIRが所定のしきい値より小さくなった場合に は、セクタ1の信号の受信SIRとセクタ2の信号の受信SIRとが比較され、受信SIRの大きいセクタ2の信号が選択され、セクタ2へのハンドオーバが行われ る。それ以降は、セクタ2の信号の受信SIRが所定のしきい値より小さくなるまで、セクタ2の信号の受信SIRの測定は1回おきのタイミングにて行われることに なる。

【0047】このように、本実施の形態に係る移動体通信端末装置およびハンドオーバ制御方法によれば、現在受信している制御チャネル信号の受信品質を示す値が所定のしきい値以上の場合には、次回のタイミング以降の所定の回数、制御チャネル信号の受信品質を測定しないため、実施の形態1に比べ、さらに、ハンドオーバ制御にかかる処理を減少させることができるとともにバッテリーセービングを図ることができる。

【0048】なお、上記実施の形態1および2に係る移動体通信端末装置およびハンドオーバ制御方法を、アイドルハンドオーバに適用することも可能である。ここで、アイドルハンドオーバとは、移動局が待ち受け時に制御チャネル信号を観測し、所属するセルまたは所属するセクタの選択を随時行うカンドオーバである。適用した場合、アイドルハンドオーバ時において、ハンドオーバ制御にかかる処理を減少させることができるとともにバッテリーセービングを図ることができる。

【0049】また、上記実施の形態1および2に係る移動体通信端末装置では、制御チャネル信号の受信SIRを測定しない間は、無線受信装置を動作させずにスリープさせるようにしてもよい。

#### [0050]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、 ハンドオーバ制御における不要な処理を減少させてバッ テリーセービングを図ることができる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態1に係る移動体通信端末装置に搭載される無線受信装置の概略構成を示す要部プロック図

【図2】本発明の実施の形態1に係る移動体通信端末装置の動作を説明するためのフロー図

【図3】本発明の実施の形態1に係るハンドオーバ方法 における制御チャネル信号の受信SIRの変動状態とセ クタの選択状態との関係を示す図

【図4】本発明の実施の形態2に係る移動体通信端末装置に搭載される無線受信装置の概略構成を示す要部ブロック図

END

【図5】本発明の実施の形態2に係る移動体通信端末装置の動作を説明するためのフロー図

【図6】本発明の実施の形態2に係るハンドオーバ方法 における制御チャネル信号の受信SIRの変動状態とセ クタの選択状態との関係を示す図

【図7】無線通信システムのセルおよびセクタの概念図 【図8】従来のハンドオーバ方法における制御チャネル 信号の受信レベルの変動状態とセクタの選択状態との関係を示す図 【符号の説明】

103 逆拡散部

106 測定部

107 選択セクタ保持部

108 比較部

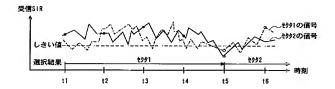
109 記憶部

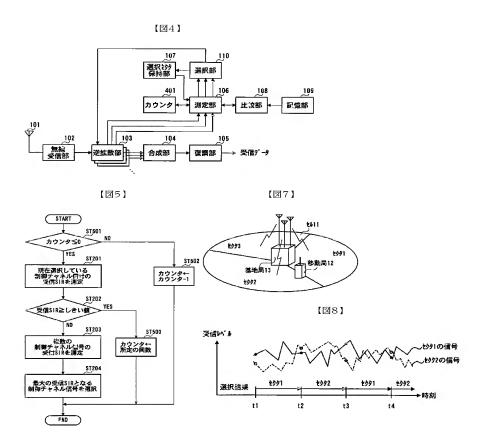
110 選択部

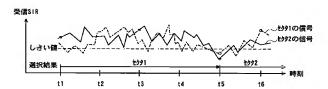
401 カウンタ

【図1】 【図2】 STARI \$1201 選択部 現在選択している 制御チャネル信号の 受信SIRを測定 測定部 比交部 記憶部 \$1202 YES 受信SIR≥しきい値) 103 194 \$1203 合成部 復調部 受信データ ST204 最大の受信SIRとなる 制御チャネル信号を選択

## 【図3】







【図6】